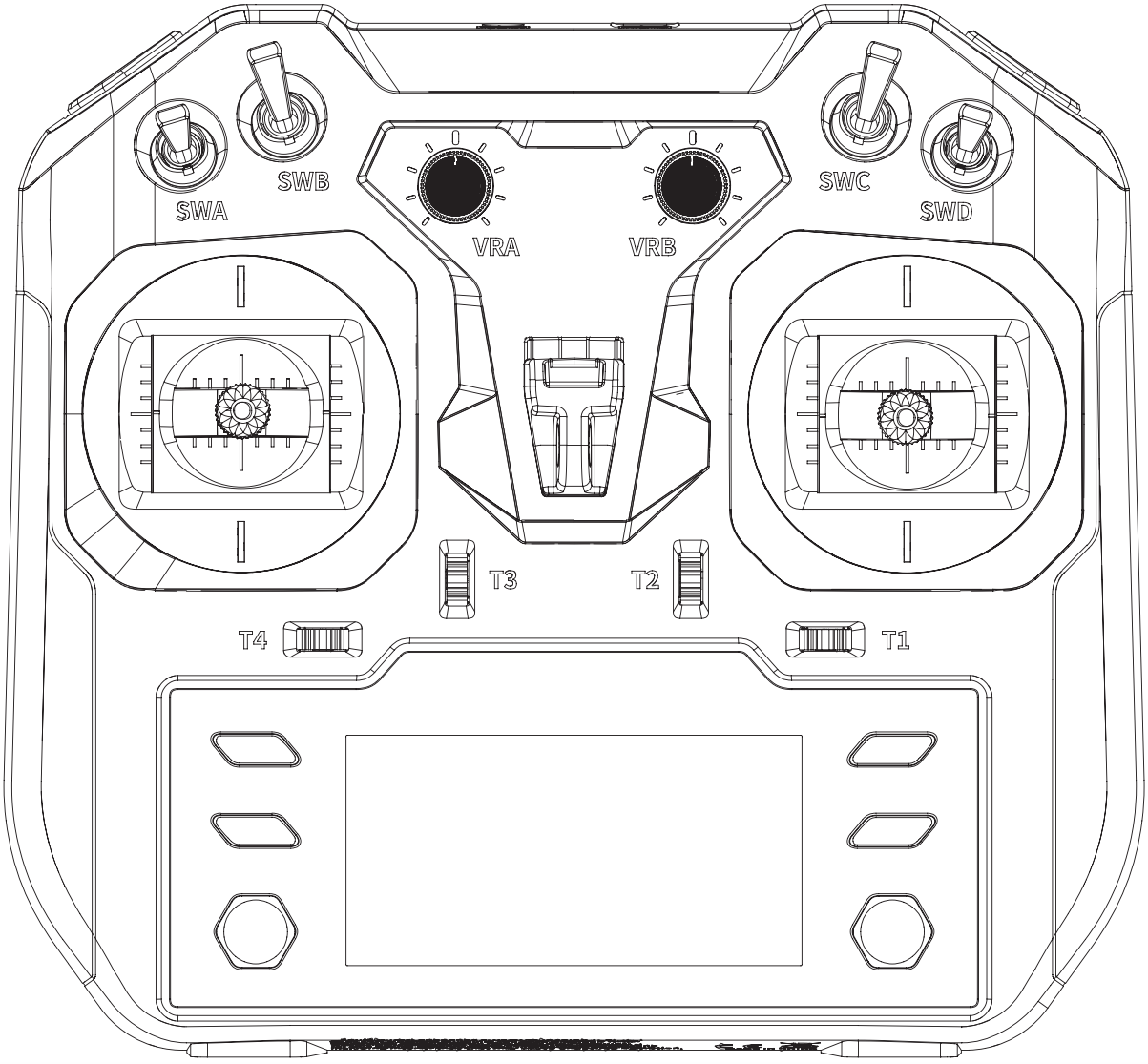
FS-i6 Nova

使用说明书

自动跳频数字系统

FLYSKY

2.4GHz AFHDS 2A



Copyright ©2026 Flysky Technology Co., Ltd.

微信公众号 Bilibili Website Facebook

15+

警告：
本产品只适合15岁以上人群使用

感谢您购买我们公司的产品！

为了确保您和设备的安全，请在开始操作前仔细阅读使用说明书。

如果您在使用中遇到任何问题，请先查阅说明书。如果问题仍未得到解决，请直接联系当地经销商或者访问如下网站联系客服人员：

www.flyskytech.com

目录

1. 安全 1
1.1 安全符号 1
1.2 安全信息.....1
2. 产品介绍 2
2.1 系统特征.....2
2.2 发射机概览 3
2.2.1 系统操作按键 5
2.2.2 交换摇杆..... 6
2.2.3 交换 KEY1/KEY2 按键..... 7
2.2.4 USB 模拟器功能 8
3. 使用前准备 9
3.1 发射机电池安装 9
3.2 接收机与舵机安装 10
4. 操作指引 11
4.1 开机 11
4.2 对码 11
4.3 关机 11
4.4 飞行控制 (以固定翼和左手油门为例).....12
4.5 微调 / 开关 / 旋钮 / 按键 13
5. 系统简介 14
6. 系统 15
6.1 模型选择.....15
6.2 模型命名.....15
6.3 模型组合.....15
6.4 模型类型.....16
6.5 模型复制.....16
6.6 模型复位.....17
6.7 接收机设置 17
6.7.1 接收机电池电压..... 17
6.7.2 失控保护..... 17
6.7.3 传感器列表 18
6.7.4 选择传感器 20
6.7.5 速度和距离 21
6.7.6 设置海平面气压..... 21
6.7.7 输出模式..... 22
6.7.8 i-BUS 设置..... 22
6.7.9 舵机频率..... 23
6.7.10 低信号报警..... 23
6.8 计时器.....23
6.9 教练模式.....24
6.10 摇杆模式.....25
6.11 摇杆和旋钮校准 26
6.12 电池类型.....26
6.13 电压校准.....27
6.14 版本信息.....27
6.15 固件更新 / 语言切换 28
6.16 恢复出厂设置.....28
7. 功能 29
7.1 正逆转.....29
7.2 最大舵量 29
7.3 通道显示 30
7.4 辅助通道 30
7.5 中立微调 31
7.6 比率 / 曲线 31
7.7 油门曲线 32
7.8 升降副翼混控.....32
7.9 V 型尾翼 33
7.10 螺距曲线（可变螺距直升机） 33
7.11 陀螺仪（可变螺距直升机）.....34
7.12 飞行模式.....34
7.13 油门锁定.....35
7.14 混控 36
8. 产品规格 37
8.1 发射机规格 37
9. 包装清单 38
10. 认证相关.....39
10.1 DoC Declaration 39
10.2 CE Warning.....39
10.3 FCC Statement 39
10.4 Environmentally friendly disposal 40
10.5 CE SAR statement.....40
10.6 FCC SAR 40

1. 安全

1.1 安全符号

仔细阅读以下符号及其意义相关说明。如不按照以下指引进行操作，可能会导致设备损坏或人员伤亡。

⚠ 警告	• 如果不按照说明方法操作，可能导致操作者或他人遭受较大伤害。
⚠ 注意	• 如果使用者不按照说明方法操作，有可能导致操作者或他人受到轻微伤害。
⚠ 危险	• 如果不按照说明方法操作，可能导致操作者或他人严重受伤，甚至遭受生命危险。

1.2 安全信息

禁止

- 请不要在夜晚或雷雨天气使用本产品，恶劣的天气环境有可能导致遥控设备失灵。
- 请不要在能见度有限的情况下使用本产品。
- 请不要在雨雪或有水的地方使用本产品。如果有液体进入到系统内部，可能会导致运行不稳定或设备失灵。
- 信号干扰可能导致设备失控。为保证您和他人的安全，请不要在以下地点使用本产品：
  - 基站附近或其他无线电活跃的地方
  - 人多的地方或道路附近
  - 有客船的水域
  - 高压电线或通信广播天线附近
- 当您感到疲倦、不舒服，或在摄入酒精或服食导致麻醉或兴奋的药物后，不要操作本产品。否则可能对自己或他人造成严重的伤害。
- 2.4GHz 无线电波段完全不同于之前所使用的低频无线电波段。使用时请确保模型产品在您的视线范围内，大的障碍物将会阻断无线电频率信号从而导致遥控失灵模型失控。
- 在操作或使用模型后，请勿触摸任何可能发热的部位，如发动机、电机等。这些部件可能非常热，容易造成严重的烧伤。

强制

- 遥控设备使用不恰当可能导致操作者或他人严重受伤，甚至死亡。为保证您和设备的安全，请仔细阅读使用说明书并按照要求进行操作。
- 使用前必须确保本产品与模型安装正确，否则可能导致模型发生严重损坏。
- 关闭时，请务必先关闭接收机电源，然后关闭发射机。如果关闭发射机电源时接收机仍然在工作，将有可能导致遥控设备失控或者引擎继续工作而引发事故。
- 操控时，请先确认模型所有舵机的动作方向与操控方向一致。如果不一致，请调整好正确的方向。
- 当遥控距离持续较远时，有发生失控的可能。请适当缩短遥控的距离。

2. 产品介绍

本产品采用 2.4GHz AFHDS 2A（第二代增强版自动跳频数字系统）系统，可输出 10 个通道。系统内置模型类型设置菜单，可灵活适配多种应用场景。

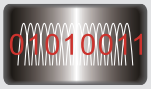
2.1 系统特征

AFHDS 2A（第二代增强型自动跳频数字系统）是富斯公司专为模型爱好者自主研发，并具有自主知识产权的一套数字无线系统。它是专门针对模型产品而研发的，具有超强的主动和被动抗干扰能力，同时保持极低的使用功耗和极高的接收灵敏度，是目前市面上最好的系统之一。此系统经过研发人员极端严格的测试及专业玩家的验证，模型爱好者可以放心使用！



双向通讯

发射机除了可以与接收机进行双向通讯，还能够通过接收机连接 i-BUS 模块，并接收温度、高度和其他各种类型传感器上的数据。此外，它还可以对舵机状态进行校准 .



多频点跳频工作

此系统工作频率范围为 2.408GHz 至 2.475GHz，共分为 135 个独立频点，每套系统使用其中不同的 16 个工作频点（日版与韩版使用 32 个频点）和 140 种跳频规律，通过开机时间不同及跳频规律不同和使用频点不同，主动避开同频干扰。



全角度增益天线

此系统使用高效率的全波段增益天线，天线带宽覆盖整个波段宽度，可大大提高系统发射效率及接收的灵敏度，从而提升系统的稳定性，并加强自身被动抗干扰能力。



独立身份识别系统

系统每个发射机和接收机都具有唯一的身份识别 ID；当与接收机进行对码后，ID 码会被保存，当工作时，首先会验证此 ID 码，若验证失败，则不会工作。此功能可加大系统的主动抗干扰能力，从而提升系统的稳定性。

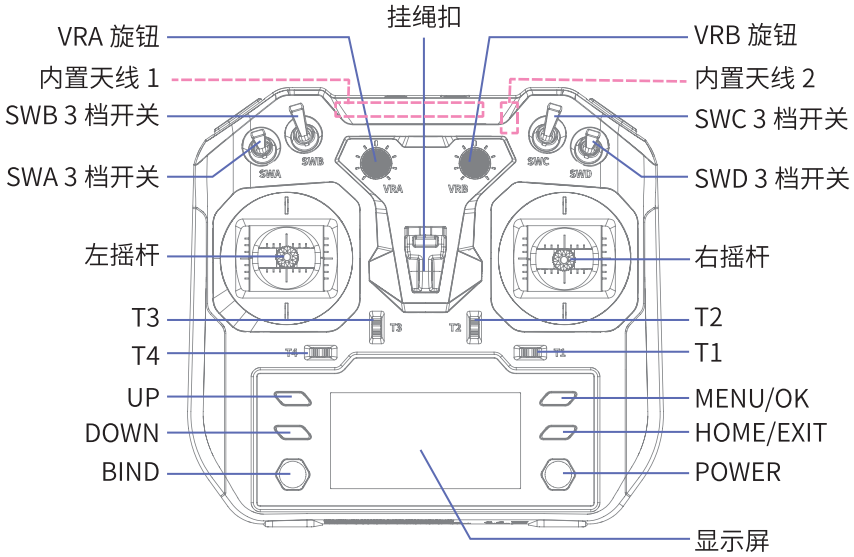


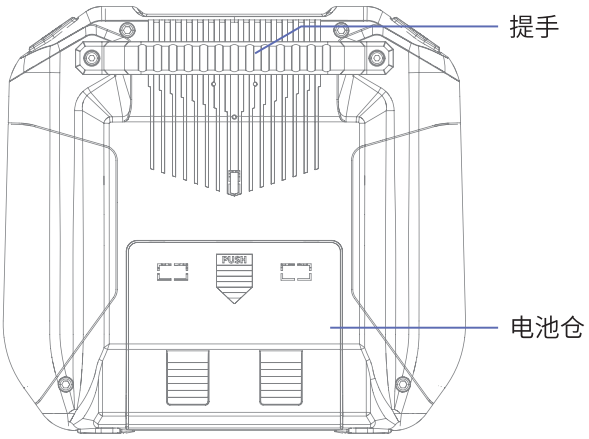
低功耗

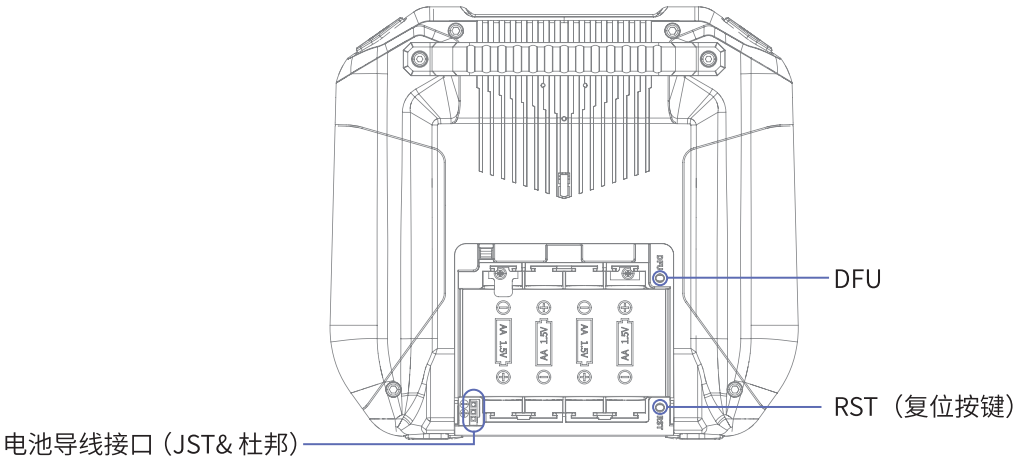
此系统在采用低功耗、高灵敏度器件的同时，采用间隔数据发送的工作方式，有效降低发射功率，延长电池使用时间，使系统功耗降低为以前 FM 版本的十分之一。

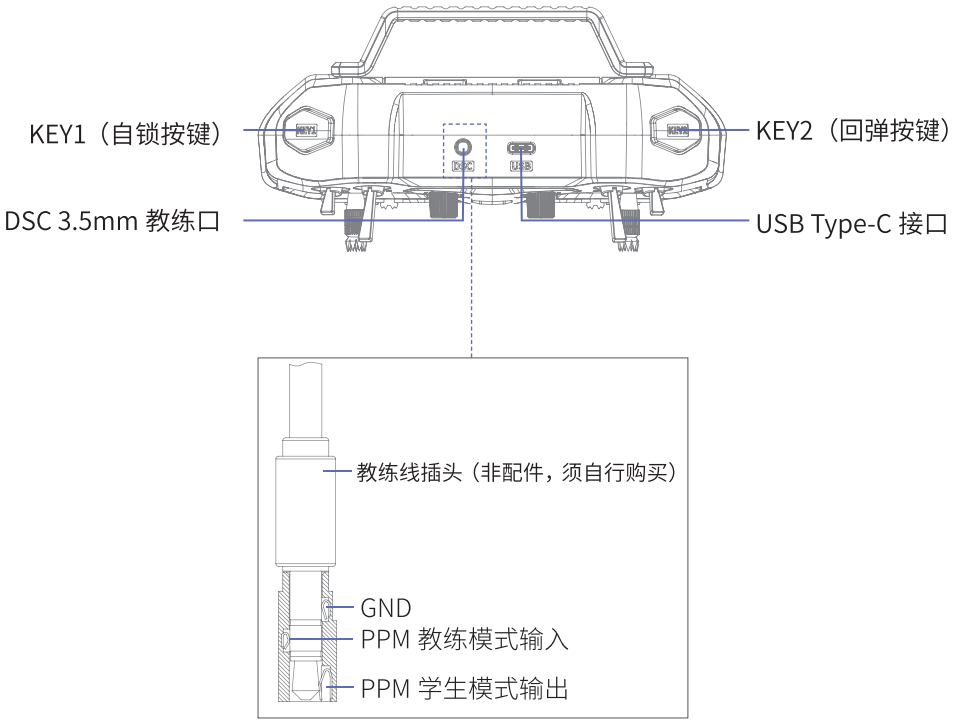
微信公众号 Bilibili Website Facebook

2.2 发射机概览


挂绳扣
VRA 旋钮
VRB 旋钮
内置天线 1
内置天线 2
SWB 3 档开关
SWC 3 档开关
SWA 3 档开关
SWD 3 档开关
左摇杆
右摇杆
T3
T2
T4
T1
UP
MENU/OK
DOWN
HOME/EXIT
BIND
POWER
显示屏


提手
电池仓

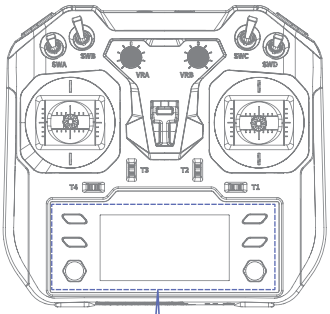




微信公众号 Bilibili Website Facebook

2.2.1 系统操作按键

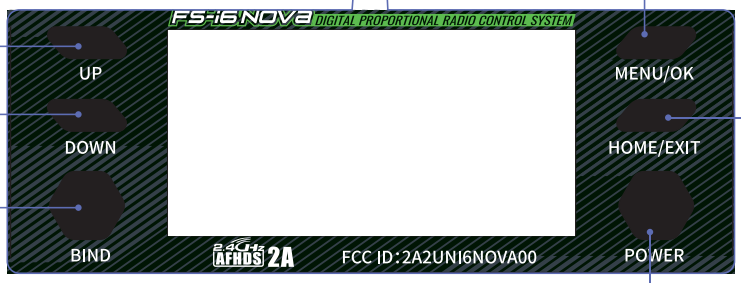
以下是 MENU /OK、HOME /EXIT 、UP、DOWN、BIND 和 POWER 相关功能介绍。



UP (上键)/DOWN (下键)

- 首页下：短按 UP 进入 [通道显示] 界面；短按 DOWN 进入 [传感器列表] 界面。
- 非首页下：如界面有多个功能项（有切换箭头 ）），此时可用 UP/DOWN 切换功能项；如选中菜单项的设置项，此时可用 UP/DOWN 切换设置项；

  短按 UP 向上逐项切换，短按 DOWN 向下逐项切换。长按可快速连续切换。



MENU /OK (菜单 / 确认键)

- 首页下：短按进入主菜单。
- 非首页下：短按进入选择的菜单下级页面，或选中此设置项。若选中设置项短按则保存此设置；当选中项支持复位功能时，长按 (约 1 秒) 复位。

HOME/EXIT 键 (主页 / 返回键)

- 非首页下：短按返回上一级，注意当选中为设置选项时返回则设置调整不保存；长按 (约 1 秒) 直接返回至首页。注意发射机固件更新过程中不能返回。

BIND（对码按键）

- 首页下：短按 BIND 键，可循环切换微调数值的显示状态（开启 / 关闭）。
- 通道显示、中立微调功能界面下：短按 BIND 键，可循环切换数值的显示状态 (数字 / 进度条)。
- 开机时，按下 BIND 并开机，使发射机开机并进入对码状态。

注意对码状态可直接退出到正常开机状态，如要再次进入对码状态需要关机后再按前面描述操作。

POWER (电源键)

- 长按开机 / 关机，具体参考 4.1 开机和 4.3 关机 章节。

2.2.2 交换摇杆

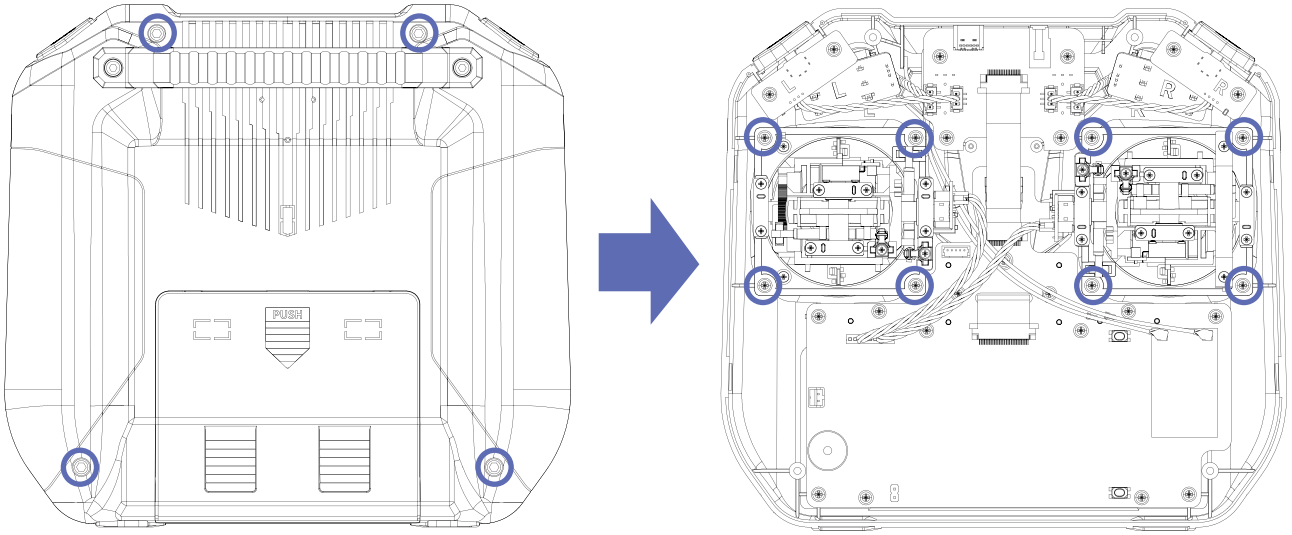
对于油门不回中版本，用户可根据自身的操作习惯选择摇杆模式。请注意，油门回中为特殊版本，摇杆结构相同，不需要交换摇杆。

模式 2/4 与模式 1/3 来回切换时，会导致油门位置交换，用户还需要通过拆开机器并调整摇杆位置完成模式切换，请参照以下步骤完成：

1. 打开发射机的电池盖，取下电池，使用螺丝刀拧下发射机背面 4 个螺丝 。
2. 小心分离发射机前盖和后盖，断开前后盖之间的电源连接线。
3. 如图所示，松开固定总成座的八颗螺丝。
4. 将左 (右) 总成座旋转 180 度后，放置到右 (左) 总成座位置，并锁紧螺丝。

注意：对于闭源版本的发射机，其软件已做适配，互换摇杆时无需重新插线；若使用开源程序，则摇杆与插线需同步交换。

5. 重新连接发射机前后盖之间的电源连接线 , 合上发射机后盖并锁紧螺丝。
6. 安装电池，盖上电池仓盖。
7. 打开发射机并进入菜单 , 选择 [系统]>[摇杆模式] ([6.9 摇杆模式]) , 然后确认摇杆模式是否选择正确。接下来通过 [功能]>[通道显示] 功能 ([7.3 通道显示]) ，拨动摇杆，检查舵机的通道及方向是否正确。



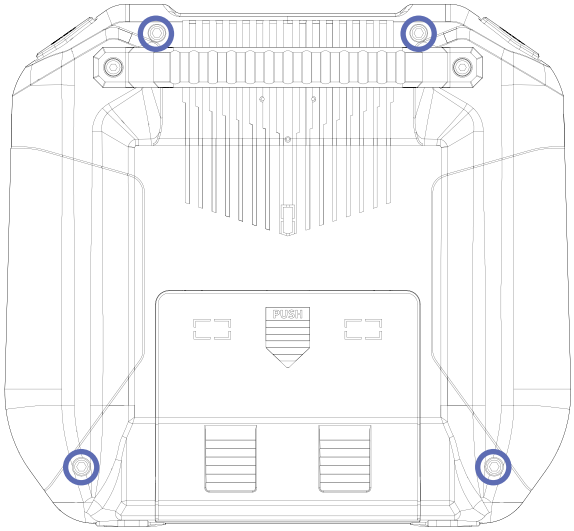
微信公众号 Bilibili Website Facebook

2.2.3 交换 KEY1/KEY2 按键

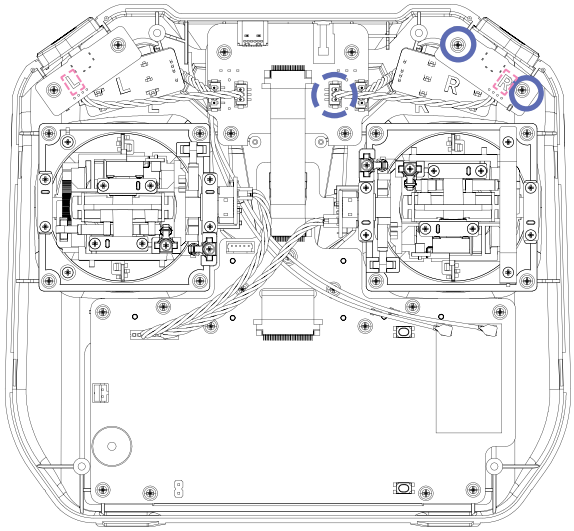
系统支持用户根据需要进行 KEY 类按键更换等。

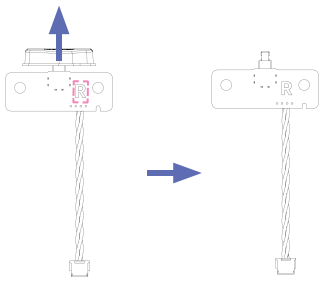
KEY1 按键在出厂时默认为自锁按键，KEY2 按键默认为回弹按键。如果需要将 KEY1 更换为回弹按键，将 KEY2 更换为自锁按键，则按照以步骤操作：

1. 打开发射机的电池盖，取下电池；
2. 取下如图所示发射机后盖的四颗螺丝；
3. 小心地分离发射机前盖与后盖；
4. 小心地断开连接前盖和后盖的电源线；

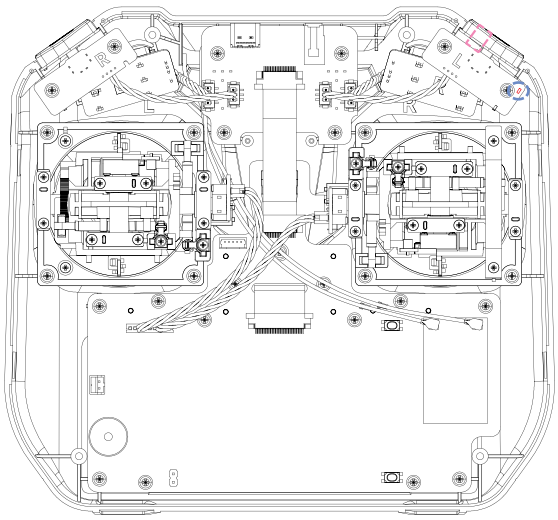


5. 取下 KEY1 按键组件：
   - 找到 KEY1 按键组件（其 PCB 板上带有 "R" 标记，如图所示）；
   - 卸下如图所示固定该组件的两颗螺丝；
   - 断开 KEY1 按键组件与主板的端子线，然后取下整个组件；
   - 稍用力抠下 KEY1 组件的按键帽。
6. 参照步骤 5 的流程，拆卸 KEY2 按键组件；





7. 安装 KEY1 按键组件：
   - 参照图示位置，按图示剪平 PCB 板下方生产防呆塑胶骨位，修剪后不得高于装配面，防止顶板；
   - 将 KEY1 按键组件的按键帽安装到带 "L" 标记的 PCB 板上，确保卡扣到位；
   - 使用步骤 5 中卸下的螺丝，将 KEY1 按键组件固定到发射机上。注意： 安装前需检查按键帽与后壳之间的间隙是否合适。
   - 将 KEY1 按键组件的端子线连接至主板，确保插接牢固。



8. 参照步骤 7，安装 KEY2 按键组件；
9. 重新连接发射机前后盖之间的电源连接线，合上发射机后盖并锁紧螺丝；
10. 安装电池，盖上电池仓盖。

2.2.4 USB 模拟器功能

系统通过支持数据传输的 USB Type-C 线连接到电脑，作为 HID 设备进行电脑模拟练习，当发射机与电脑连接成功后模拟器功能将会自动开启，并被电脑自动识别。

⚠	**小心**	• **在系统中设置的任何功能都能在模拟器中生效，如果电脑系统中没有找到设备或者测试不正常，请重新拔插 USB 线，或者将遥控器恢复出厂设置。**

微信公众号 Bilibili Website Facebook

3. 使用前准备

开始操作前，请按照本章的顺序和指引安装电池、连接设备。

3.1 发射机电池安装

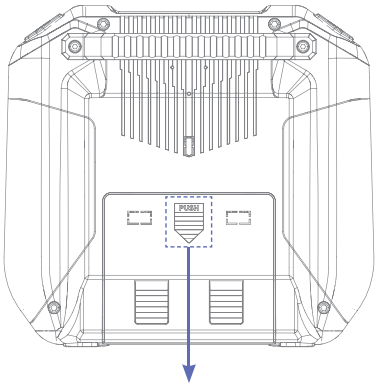
⚠ 危险	• **仅使用厂家指定的电池。**
⚠ 危险	• **请勿打开、拆卸或自行维修电池。**
⚠ 危险	• **请勿挤压、刺穿或接触电池的金属端子。**
⚠ 危险	• **请勿将电池置于高温环境或液体中。**
⚠ 危险	• **请注意防止电池跌落、碰撞或振动。**
⚠ 危险	• **请将电池存放在干燥阴凉的环境中。**
⚠ 危险	• **如果电池损坏，请立即停止使用。**

电池类型使用：AA 电池或 2S 锂电池。

AA 电池安装

请按照以下步骤安装 4 节 AA 电池：

1. 打开电池仓盖（如图所示）；
2. 查看电池仓内部标注的正 (+) 和负 (-) 极方向；
3. 将随机附赠的泡棉垫放入电池仓底部（注意：安装后泡棉垫会覆盖原有的极性标识，请在安装前确认方向。）
4. 依据已确认的正负极方向，将 4 颗电量充足的电池正确放入仓内；
5. 盖好电池仓盖。



按住此处并沿箭头所示方向滑动，取下电池仓盖。

LiPo 锂电池安装

本发射机支持连接电池导线为 JST 或杜邦接口的的锂电池，请按照以下步骤安装锂电池：

1. 打开电池仓盖；
2. 若电池仓内已安装泡棉垫，请先将其取出，再将电量充足的 2S 锂电池放入仓内；
3. 将随机附赠带背胶的泡棉垫贴到电池仓盖内侧，避免电池晃动；
4. 将电池导线接入电池导线接口（JST& 杜邦）；
5. 盖好电池仓盖，注意避免夹到电池导线。

3.2 接收机与舵机安装

请结合相应模型的结构选择合适的位置安装接收机， 同时为了确保接收机的性能和遥控距离的稳定，并防止外界干扰，请注意以下操作事项：

安装过程中请注意以下事项：

1. 确保接收机安装在远离电机，或电子噪声过多的区域。
2. 接收机天线需远离导电材料 , 例如金属棒和碳纤物质。为了避免影响正常工作，请确保接收机和导电材料之间至少有 1 厘米以上的距离。

⚠ **注意**	• **准备过程中，请勿连接接收机电源，避免造成不必要的损失。**

微信公众号 Bilibili Website Facebook

4. 操作指引

准备操作完成后，您可以按照本章指引开始使用本产品。

4.1 开机

请按照以下步骤开机：

1. 检查系统状态，确保电池电量充足且安装正确；
2. 长按 POWER（电源键），发射机显示屏亮起；
3. 依如下屏幕提示操作至开机成功。
   - 控件是否位于安全位置。请检查控件位置（SWA/SWB/SWC/SWD/KEY1/KEY2/ 油门摇杆），并将其拨至指定位置，进入首页。若 5 分钟内无任何操作，发射机将自动关机。
   - 或者短按 MENU/OK 进入首页。

⚠ 警告	• **此时系统已启动，请谨慎操作，否则可能导致产品损坏或人员伤亡。**
⚠ 警告	• **为了您的安全请将发射机开关和油门打到安全位置。**

4.2 对码

以 FS-i6 Nova 发射机与 FS-iA10B 接收机双向对码为例，请按照如下步骤操作：

对码步骤如下：

1. 按住发射机 BIND（对码键）并开机，开机后，发射机即进入对码状态，松开 BIND（对码键）和 POWER（电源键）；
2. 将对码线连接到接收机上的 B/VCC 接口；
3. 将电源线连接到接收机上除 B/VCC 外的任意一个接口，接收机指示灯开始快速闪烁，表示其已进入对码状态；
4. 当接收机 LED 灯变为常亮时（同时发射机会自动退出对码状态），然后将对码线和电源线从接收机上断开，再将电源线正确连接到 B/VCC 接口；
   - 接收机的状态指示灯常亮，表示对码成功。
5. 检查发射机、接收机是否正常工作。如需重新对码，请重复以上步骤。

• **不同的接收机对码方式不同，请进入 FLYSKY 官网查询接收机说明书或其他相关资料，进行操作。**

4.3 关机

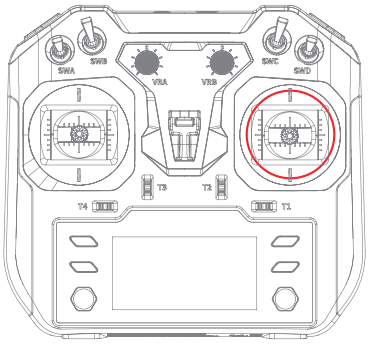
1. 先断开接收机电源；
2. 长按 POWER（电源键），待屏幕显示 " 关闭发射机 ...." 提示后，请勿松开，直至屏幕完全熄灭再松开电源键，即可完成关机。

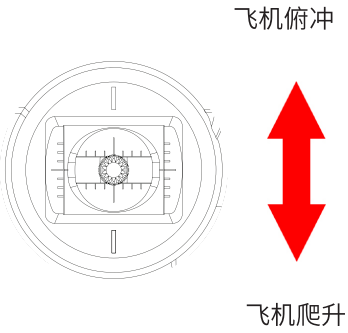
⚠ 危险	• **关闭时，请务必先关闭接收机电源，再关闭发射机，否则可能导致模型损坏、人员受伤。**

4.4 飞行控制（以固定翼和左手油门为例）

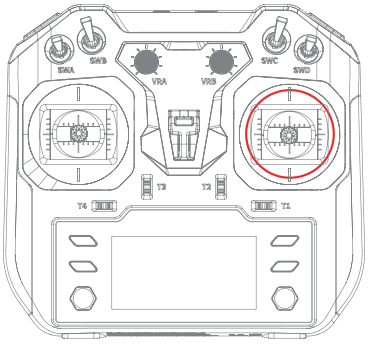
摇杆用来控制飞机的飞行状态，每个摇杆有两种功能，右摇杆控制升降和副翼，左摇杆控制油门和方向。

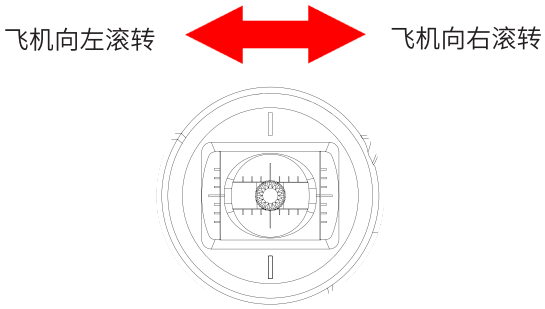
升降（右摇杆 向上 / 向下）



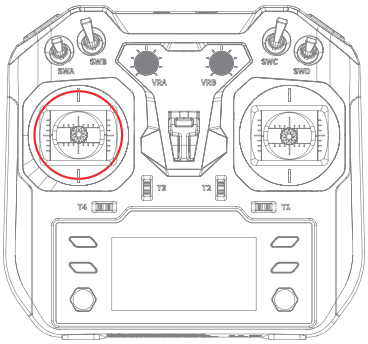


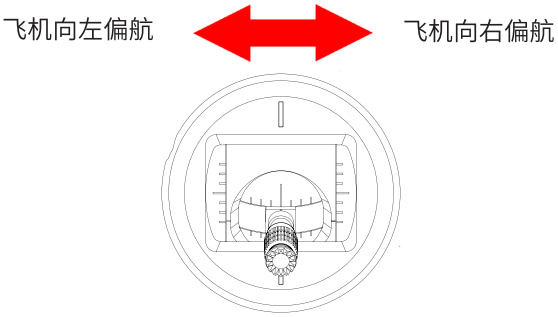
副翼（右摇杆 向左 / 向右）





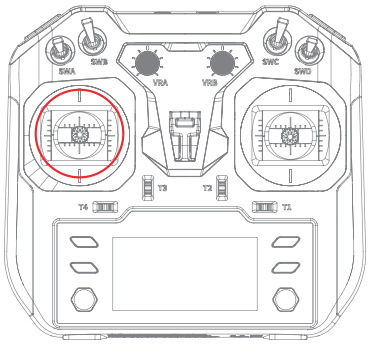
方向（左摇杆 向左 / 向右）



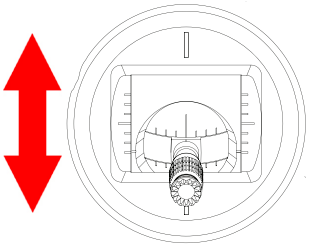


微信公众号 Bilibili Website Facebook

油门 (左摇杆 向上 / 向下)



油门加速



油门减速

4.5 微调 / 开关 / 旋钮 / 按键

发射机共支持 4 组微调（T1~T4）、4 组开关（SWA~SWD）、2 组旋钮（VRA 和 VRB) 和 2 组按键（KEY1 和 KEY2）

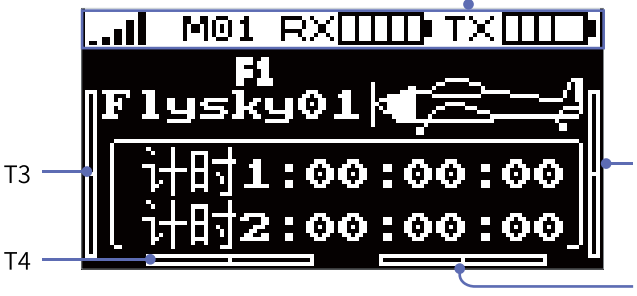
微调：在模型控制过程中调节对应的摇杆轴控制通道的中位偏移。可在首页查看微调是否在中位。

开关 / 旋钮 / 按键：用户可根据需要在对应的功能设置中进行自定义，例如设置飞行模式切换、油门锁定开关、辅助通道控制等。

5. 系统简介

系统首页和菜单相关介绍。

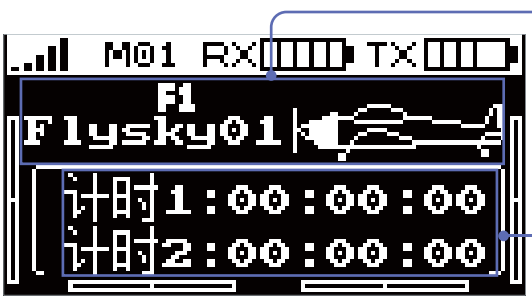
首页：



状态栏：显示信号强度、当前模型序号和发射机量（注意确设置电池类型后正确显示）。

若已对码接收机，接收机电量也会在此显示（注意通过接收机电池电压设置高低电压范围来指示正确电量）。

如未安装电池 USB 供电开机不显示发射机电量。



显示开启的飞行模式、油门锁定（仅在开启时显示），以及模型名称和模型图片。

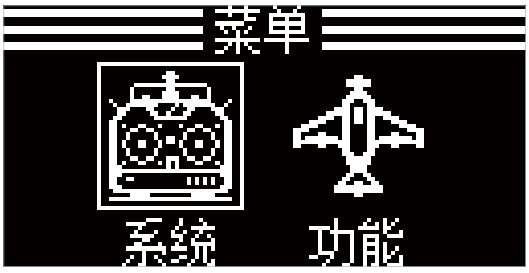
飞行模式：F1、F2、F3

油门锁定： HOLD 代表功能开启

显示计时器

正计时到达报警时间，或倒计时归零时，表盘区域闪烁 6 秒作为提示。

菜单：



发射机的菜单界面由 [系统] 与 [功能] 两大模块构成。

[系统]：具体包括模型选择、模型命名、模型组合、模型类型、模型复制、模型复位、接收机设置、计时器、教练模式、摇杆模式、摇杆和旋钮校准、电池类型、电压校准、版本信息、固件更新以及恢复出厂设置。

[功能]：具体包括正逆转、最大舵量、通道显示、辅助通道、中立微调、比率 / 曲线、油门曲线、升降副翼混控、V 型尾翼、螺距曲线、陀螺仪、飞行模式、油门锁定以及混控。

首页下短按 MENU/OK 进入菜单， 短按 UP/DOWN 选择 [系统]/[功能]，短按 MENU/OK 进入下一级界面。

微信公众号 Bilibili Website Facebook

6. 系统

此章节介绍系统菜单下相关功能的设置。

6.1 模型选择

此功能可选择模型，系统可存储 20 组模型数据。

功能设置：

1. 进入 [模型选择] 设置界面；
2. 短按 MENU/OK 选择模型右侧的序号，短按 UP/DOWN 选择需要的模型序号，长按 UP/DOWN 可快速选择；
3. 短按 MENU/OK 确认。短按 HOME/EXIT 返回。



箭头用于指示当前选定的功能项。





6.2 模型命名

每个模型的模型名称都可以改变，这样便于我们区分不同的模型设置。

功能设置：

1. 进入 [模型命名] 设置界面；
2. 设置模型名称第一个字符项：
   - 短按 UP/DOWN 选择合适的字母，数字或符号，短按 MENU/OK 确认。长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
3. 设置完前一个字符项后系统自动选择下一个字符项，参照前面步骤继续设置其他的字符项；
4. 短按 HOME/EXIT 返回。



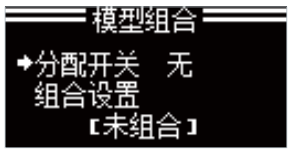


6.3 模型组合

此功能可以选择多组模型建立组合并且可预设一个开关，当模型组合包含当前模型时，此时可通过预设的开关切换模型。可分配 SW 类控件，开关向上切换到上一个模型，开关向下切换到下一个模型，中间位置无效。

功能设置：

1. 进入 [模型组合] 设置界面；
2. 设置一个用于切换组合里的模型的开关；
   - 选择 [分配开关]，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 选择合适的控件，短按 MENU/OK 确认。





3. 设置组合里的模型 (未设置时显示 [未组合]，已设置则显示 [已组合])：
   - 选择 [组合设置]，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 选择合适的模型，短按 MENU/OK，系统弹出提示界面，短按短按 MENU/OK；
   - 选择 [是]，短按 MENU/OK 确认即可，此时此模型右侧功能框为勾选状态；
   - 参考以上步骤继续设置组合。
4. 短按 HOME/EXIT 返回。



6.4 模型类型

此功能可以选择模型的类型，如固定翼 / 滑翔机、可变螺距直升机等。

功能设置：

1. 进入 [模型类型] 设置界面；
2. 短按 MENU/OK 确认，短按 UP/DOWN 选择模型类型，短按 MENU/OK 确认；
3. 短按 HOME/EXIT 返回。

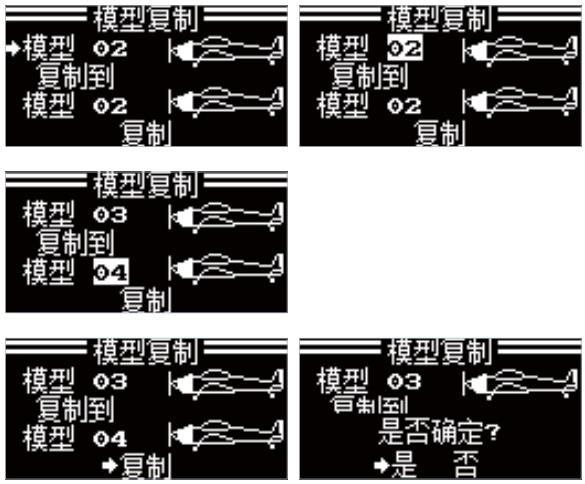


6.5 模型复制

此功能可将一个模型的数据复制到另一个模型。
设定新模型时可使用此功能复制已有模型数据，再修改不同的部分，不用重复设置，十分方便。

功能设置：

1. 进入 [模型复制] 设置界面；
2. 选择复制源的模型：
   - 短按 MENU/OK 确认。
   - 短按 UP/DOWN 选择要复制的模型，再短按 MENU/OK 确认；
3. 再选择目的模型：
   - 选择“复制到”下的模型，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 选择目的模型，短按 MENU/OK 确认；
4. 选择 [复制]，短按 MENU/OK 确认，在弹窗里选择 [是]，短按 MENU/OK 确认即可。



微信公众号 Bilibili Website Facebook

6.6 模型复位

此功能可以将模型复位至出厂设置。



功能设置：

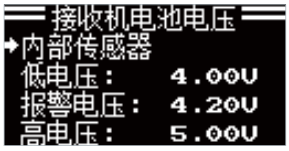
1. 进入 [模型复位] 设置界面；
2. 短按 MENU/OK 确认，短按 UP/DOWN 选择 [是]，再短按 MENU/OK 确认。

6.7 接收机设置

此章节主要介绍与接收机有关功能，可用于接收机准备工作前各项功能设置。

6.7.1 接收机电池电压

用于检测所连接接收机的电压（内部或外部电压传感器）。设置报警电压后，接收机电压低于报警值会报警，设置高低电压影响首页接收机电池电量显示。



功能设置：

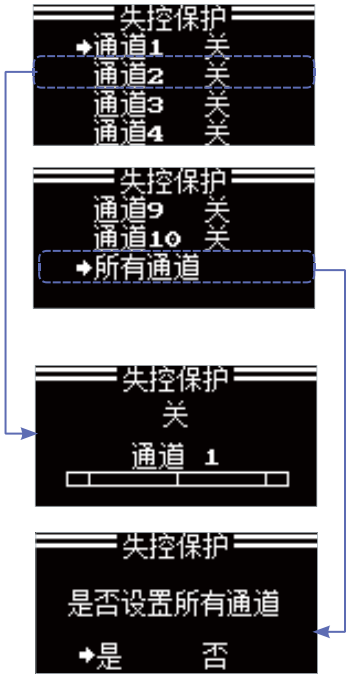
1. 进入 [接收机电池电压] 设置界面；
2. 设置报警对象：
   - 选择 [内部传感器] 或 [外部传感器]，短按 MENU/OK 确认。
3. 设置低电压：
   - 选择 [低电压] 短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的数值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
4. [报警电压] 和 [高电压] 设置参照上述低电压步骤进行设置。

6.7.2 失控保护

当接收机无法正常收到发射机的信号时，接收机按设置好的失控保护值进行通道输出以保护模型和操作人员的安全。

通道 1~ 通道 10 可分别设置失控保护为 [关] 或 [开]。默认设置为 [关]，也就是，失控后保持最后输出。**请根据具体使用的设备，设置合适的失控保护数值以确保安全。** 当设置为 [开]，可每个通道设置一个失控保护值，默认为读取通道的当前输出值。

也可通过 [所有通道] 设所有已设置失控保护数值的通道在失控后的输出值。



功能设置：

1. 进入 [失控保护] 设置界面；
2. 设置单独通道失控保护值：
   - 短按 DOWN/UP 选择要设置的通道，接着短按 MENU/OK 进入下一级界面；
   - 短按 DOWN/UP 选择 [开]，然后将此通道对应的控件拨到合适的位置并保持，接着短按 MENU/OK 确认。即完成此通道失控保护值的设置。

3. 设置 [所有通道] 失控保护值：
   - 将所有已设置失控保护数值的通道对应的控件拨到合适的位置并保持；
   - 短按 MENU/OK，选择 [是]；
   - 短按 MENU/OK 确认即完成设置。
4. 短按 HOME/EXIT 返回。

恢复默认

可将所有通道失控保护值恢复出厂默认值。

功能设置：

1. [失控保护] 页面未选任何参数时，长按 MENU/OK 键，系统弹出确认框；
2. 短按 U/DOWNP 选择 [是]，再短按 MENU/OK，弹窗关闭，参数即恢复出厂默认值。



6.7.3 传感器列表

此列表可显示所有与此设备连接的传感器数据。包括传感器类型、编号和实时数据。

编号 1 为发射机或接收机内部电压、信号强度指示、RSSI、噪音、信噪比；编号 2 为与接收机连接的第 1 个外部传感器，依此类推，接收机最多可连接 15 个传感器。

此列表数据为实时显示，当接收机串联一个传感器后，此列表会自动刷新，显示此传感器数据。当传感器断开连接，此传感器数据将不会显示。

信号强度：是指发射机与接收机之间通信信号的强度， 结合信噪比等参数计算得出，设置了 0-10 作为信号强度指示，同一环境下距离越远数值越小，当数值小于等于 4 时，请注意缩短控制距离，避免失去控制；当信号强度小于或等于设定范围时，系统将按设置的方式发出低信号警报。

RSSI：是用于指示接收机接收信号的功率。RSSI 数值在 0--40dBm 之间，说明发射机与接收机间距离较近，通信质量好 ; 在 -40dBm~-85dBm 之间，通信状况较好 ; 若 RSSI 数值小于 -85dBm，则说明发射机与接收机间有障碍物或距离过远，请注意缩短控制距离，避免失去控制。

噪音：噪音的产生是由于附近其它发射机对于此发射机的信号造成的干扰，例如 WI-Fi, 在发射机过多的地方，噪音过大，会影响遥控距离。

信噪比：信噪比是指该接收机收到的信号与噪声的分贝差值，信噪比是 RSSI 值与噪音值之差，它是通信信号质量的决定性参数，当信噪比小于或等于 11 时，请注意缩短控制距离，避免失去控制。

功能设置：

1. 进入 [传感器列表] 设置界面；
2. 短按 UP/DOWN 查看所连接的传感器信息；
3. 短按 HOME/EXIT 返回。





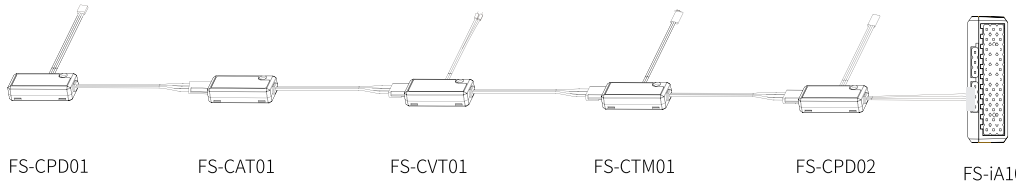


微信公众号 Bilibili Website Facebook

FS-i6 Nova 发射机支持 i-BUS 系列传感器，。包括 FS-CAT01（高度）、FS-CPD01（速度 / 磁感）、FS-CPD02（速度 / 光感）、FS-CVT01（电压）、FS-CTM01（温度）与 FS-CGPS01（GPS）。这些传感器通过接收机的 SENS 接口实现连接。

以 FS-iA10B 接收机连接 FS-i6 Nova 发射机为例，通过首页 > 菜单 >[系统]>[接收机设置]>[传感器列表]，可以查看连接的 i-BUS 传感器回传的参数。

以下介绍几款 i-BUS 传感器（采集模块）的安装步骤。



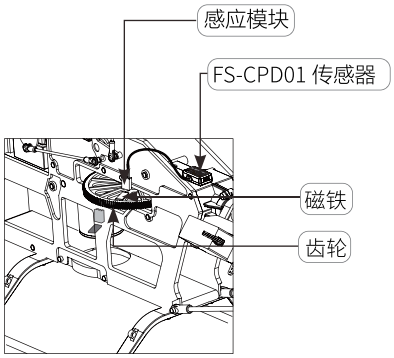
FS-CPD01 转速测量传感器（磁感）

监测电机转速。可设置车轮一圈的长度，用来计算模型的行驶距离。具体参考 6.7.5 速度和距离。

安装步骤：

1. 将传感器置于磁铁旁边，磁铁固定在需要测试的轴向转动的位置，如直升机的齿轮上面。
   - 传感器与磁铁相距两毫米以内，磁铁的南极或北极与传感器保持平行。
2. 将 FS-CPD01 传感器连接至 FS-iA10B 接收机 的 SENS 接口；
3. 打开发射机，进入首页 > 菜单 >[系统]>[接收机设置]>[传感器列表]，试着转动齿轮，" 转速 2" 值发生变化，表示安装成功，否则请按照以上步骤重新连接；

注：“转速” 表示传感器是测试电机转速；“0rpm” 表示转速测量数值。

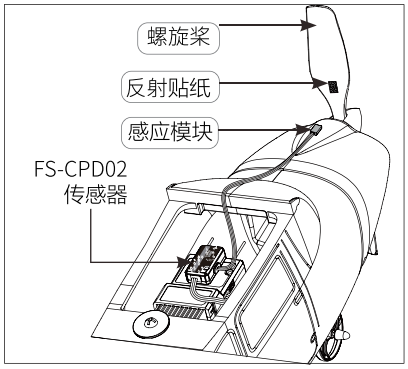


FS-CPD02 转速传感器（光感）

通过光感应采集转速信息，监测电机转速。

安装步骤：

1. 将传感器和反射贴纸固定在需要测试的轴向转动的位置；
   - 保持贴纸平整，并与传感器垂直，传感器和贴纸距离要保持适中；
2. 将 FS-CPD02 传感器连接至 FS-iA10B 接收机的 SENS 接口；
3. 打开发射机，进入 [传感器列表]，试着转动螺旋桨，" 转速 2" 的值发生变化，表示安装成功，否则请按照以上步骤重新连接。



FS-CTM01 温度传感器

监测模型配件温度。

安装步骤：

1. 使用海棉双面贴将 FS-CTM01 粘在适当的位置（如：马达，电池本体上），并与被测试物表面紧贴；
2. 将 FS-CTM01 传感器连接至 FS-iA10B 接收机的 SENS 接口；
3. 打开发射机，进入 [传感器列表]，显示 " 温度 2" 表示安装成功，如未安装成功，请按照以上步骤重新连接；

- “温度”表示传感器是测试温度；“26.4°C”表示测量的温度数值。

FS-CVT01 电压传感器

监测模型电池电压。

安装步骤：

1. 将 FS-CVT01 传感器连接至至 FS-iA10B 接收机的 SENS 接口；
2. 将正负线插针分别插入用于检测的电池的插头内，红色线为正极，请确保正确连接正负极；
3. 打开发射机，进入 [传感器列表]，显示 " 外电压 3"，表示安装成功，否则请按照以上步骤重新连接。

FS-CAT01 高度传感器

监测模型所在高度以及模型所在高度的气压。校准高度传感器参考 6.7.6 设置海平面气压。

安装步骤：

1. 使用海棉双面贴将 FS-CAT01 接收机粘在适当的位置，并与物表面紧贴；
2. 将 FS-CAT01 传感器连接至 FS-iA10B 接收机 的 SENS 接口；
3. 打开发射机， 进入 [传感器列表]，显示 " 高度 2" 表示安装成功，如未安装成功，请按照以上步骤重新连接。

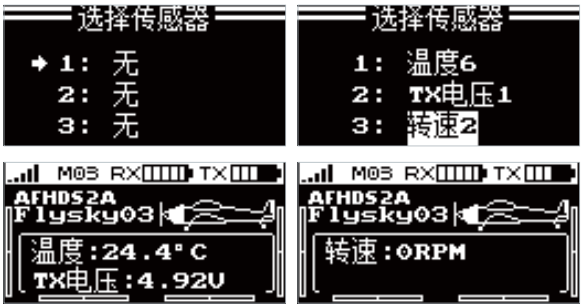
注：高度传感器是通过采集气压压强的变化来映射为海拔高度的变化。气流变化会造成监测的一些误差。

6.7.4 选择传感器

此功能用于设置首页上显示的传感器数据，最多支持显示三个传感器。

功能设置：

1. 进入 [选择传感器] 设置界面；
2. 设置传感器 1：
   - 选择 [1]，短按 UP/DOWN 选择要显示的传感器；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
3. 传感器 2 和传感器 3 设置参照上述传感器 1 进行设置。



微信公众号 Bilibili Website Facebook

6.7.5 速度和距离

用于检测模型转数和行驶距离。



速度传感器

选择目标传感器。

旋转长度

如果车轮上安装了速度传感器，需要定义每圈的长度。这个长度会用来计算模型的行驶距离。

复位里程表 1

用于复位里程表 1。里程表 1 用于记录一次行驶的距离。重新开机后里程表 1 数值也会自动归零。

复位里程表 2

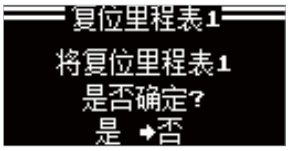
用于复位里程表 2。里程表 2 用于记录上次复位后的总行驶距离，即每次行驶距离的累积值。

功能设置：

1. 进入 [速度和距离] 设置界面；
2. 设置速度传感器：
   - 短按 UP/DOWN 选择要设置的速度传感器；
   - 短按 MENU/OK 确认。
3. 设置旋转长度：
   - 选择 [旋转长度] 进入下一级界面，短按 UP/DOWN 设置合适的数值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置；
   - 短按 HOME/EXIT 返回上一级界面。
4. 设置复位里程表 1：
   - 选择 [复位里程表 1] 进入下一级界面；
   - 短按 UP/DOWN 选择 [是]；
   - 短按 MENU/OK 确认。
5. 复位里程表 2 设置参照上述复位里程表 1 进行设置。







6.7.6 设置海平面气压

此功能用于校准高度传感器。可调节气压范围在 870hPa-1090hPa 之间。

功能设置：

1. 进入 [设置海平面气压] 设置界面；
2. 设置气压值：
   - 短按 MENU/OK；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的数值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
3. 短按 HOME/EXIT 返回。





6.7.7 输出模式

设置接收机接口的输出模式。其中接收机 SERVO(i-BUS 或 i-BUS/S.BUS) 接口可输出 i-BUS 或 S.BUS；CH1 接口输出 PPM 或 PWM。可通过此功能进行配置。具体查看接收机说明书。

当设置为 [PWM] 时，接收机 CH1 接口输出 PWM 信号；设置为 [PPM] 时，则 CH1 通道（PPM 接口）输出标准的 PPM 信号。

当设置为 [i-BUS] 时，SERVO 输出 i-BUS 信号，用于连接 FS-CEV04 串行总线接收机；设置为 [S.BUS] 时，用于连接支持 S.BUS 的设备。



功能设置：

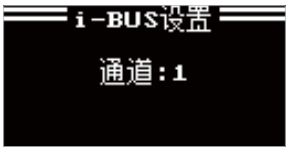
1. 进入 [输出模式] 设置界面；
2. 设置输出：
   - 选择 [CH1]，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 选择要输出的模式；
   - 短按 MENU/OK 确认。
3. 参考前面步骤完成 i-BUS/SERVO 设置；
4. 短按 HOME/EXIT 返回。

6.7.8 i-BUS 设置

可设置 i-BUS 协议外接设备，当前可设置的设备有 i-BUS 串行总线接收机。

i-BUS 功能主要用于舵机扩展，当由于舵机线较短或舵机数量较多无法全部连接至接收机端口时，可使用此功能解决此问题。

注：设置 [i-BUS 设置] 前，请先参考 6.7.7 输出模式将 [i-BUS/SERVO] 设置为 [i-BUS]。





功能设置：

1. 将 i-BUS 接收机的输入线连接至接收机的 i-BUS/Servo 接口，且串行总线设置为 i-BUS；
   - 注意发射机与接收机已连接。
2. 进入 [i-BUS 设置] 设置界面；
3. 设置通道：
   - 短按 DOWN/UP 选择要设置的通道。
4. 短按 MENU/OK 确认 (如果通道选择有误，可短按 HOME/EXIT 取消，重新设置)，按系统提示继续操作：
   - 按下 i-BUS 接收机上对应的按键即可。
5. 重复以上步骤以设置更多通道。

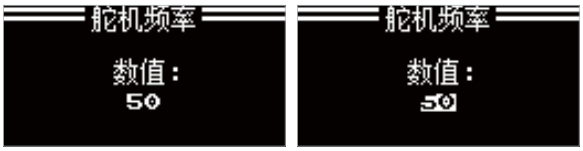
6.7.9 舵机频率

此功能用于调节舵机频率。

有些舵机的操控频率可能与默认频率不同。设置范围 50Hz~400Hz。为了使舵机正常运行，请先查阅舵机使用说明书确认舵机的正确频率，然后通过该功能对舵机频率数值进行更改。

功能设置：

1. 进入 [舵机频率] 设置界面；
2. 设置频率：
   - 短按 MENU/OK；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的频率值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
3. 短按 HOME/EXIT 返回。



6.7.10 低信号报警

用于设置发射机与接收机通信时信号强度的报警功能。当信号强度低时（小于等于 4），接收机发出报警。

功能设置：

1. 进入 [低信号报警] 设置界面；
2. 短按 MENU/OK；接着短按 UP/DOWN 设置 [开] 或 [关]；短按 MENU/OK 确认。
3. 短按 HOME/EXIT 返回。



6.8 计时器

用于在比赛中对各项时间参数进行计时使用，它分为正计时和倒计时。当然你还可以用它对一箱油或一个充满的电池进行使用时间测试确认。

本发射机提供了两个计时器，可分别独立设定，以达到不同的计时功能。可设置开始、停止和复位的开关，通过开关开启、停止或复位计时器，例如，分配 SWA~SWD 拨档开关时，开关不在最高位即视为“开”；分配至 KEY1~KEY2 按键时，按下即视为“开”。当开始开关为“开”，且停止开关与复位开关均为“关”时，计时器启动运行。计时器设置后，首面会显示此计时器。

计时器默认为正计时，可选切换为倒计时。

正计时：可设置报警时间（00:00~99:59），报警时间默认为 00:00，设置后且开启计时器，当计时接近报警时间时：

距离报警时间 30 秒时，短响两声提示；距离报警时间 20 秒时，短响两声提示；距离报警时间 10 秒至 1 秒期间，每秒短响一声提示；到达报警时间时，长响提示，持续 6 秒。

倒计时：可设置起始时间（00:00~99:59），起始时间默认为 05:00，设置后且开启计时器，倒计时距离 00:00 的各个时间节点（30 秒、20 秒、10 秒 ~1 秒、归零时），报警同正计时。倒计时归零后自动转为正计时继续计时。

功能设置：

1. 进入 [计时器] 设置界面；
2. 设置计时器 1：
   - 选择类型，短按 MENU/OK 确认，短按 UP/DOWN 切换 [正计时]、[倒计时]，再次短按 MENU/OK 确认；
   - 选择报警时间 / 起始时间，短按 MENU/OK 确认，短按 UP/DOWN 调整数值，再短按 MENU/OK 确认。
   - 依次设置开始、停止、复位开关：选择开始，短按 MENU/OK 确认，短按 UP/DOWN 选择控件，再次短按 MENU/OK 确认。
3. 参考步骤 2 完成计时器 2 设置。







6.9 教练模式

此功能适用于航模教学场景：两台发射机通过 PPM 信号连接，分别设为学员模式和教练模式，其中教练模式发射机连接航模，并通过控制开关切换飞行控制权，方便学员练习，同时教练可在紧急情况下立即接管，确保教学安全。该模式同样适用于头追等协同控制场景。

此发射机设置为学员模式时，DSC 口可输出等同于发送给接收机的控制通道信号；设置为教练模式时，DSC 口可识别输入的 PPM 信号（任何输出标准 PPM 信号的发射机、无线教练模块、头追等设备均可使用）；设置为关闭时，DSC 口既无输入也无输出。

注意两台发射机之间必须使用选配的教练线连接。教练手中的发射机必须打开教练模式，可被学生模式发射机操纵。当教练开关关闭后，将返回到教练发射机控制飞行。当学生飞行出现危险或偏差过大时，可以立即切换，以确保安全。

设为教练模式后，还可以设置输入替代，定义学员端输入信号如何替代教练端发射机的输出通道，支持三种替代模式：[摇杆]、[通道 1-4] 和 [通道 7-10]。当教练模式开关打开时：

- 设置为“摇杆”：适配学员模式发射机需沿用教练模式发射机的行程、中立点、曲线等调参设置时。
- 设为“通道 1-4”：适配应用场景为教练模式发射机对空中模型的行程、中立点、曲线等设置参数均为无效，学员模式发射机需要设置好参数再控制空中模型。
- 设为“通道 7-10”：适配协作控制或头追控制，学员模式设备输入的 PPM 信号中 1~4 通道被用来替代本教练模式发射机的 7~10 的控制，前面 1~6 始终为此教练模式发射机控制。使用前，请务必设置好学员设备通道 1~4 的输出参数，以确保控制效果符合预期。

注：

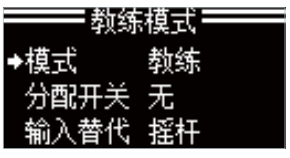
1. 教练用发射机和学员用发射机需要用教练线连接，使用教练功能时，需先检查教练线是否连接好；

2. 当教练功能控件开启，且学员机信号输入后，教练功能才生效，否则无效。

功能设置：

1. 进入 [教练模式] 设置界面；
2. 设置教练模式：
   - 选择模式，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置 [教练]、[学员] 或 [关]；
   - 短按 MENU/OK 确认。





微信公众号 Bilibili Website Facebook

3. 设置为教练时，可分配开关：
   - 选择分配开关，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适控件；
   - 短按 MENU/OK 确认。
4. 设置为教练时，可设置输入替代：
   - 选择输出替代，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置 [摇杆]、[通道 1-4] 或 [通道 7-10]；
   - 短按 MENU/OK 确认。
5. 短按 HOME/EXIT 返回。



显示 " 关 " 时，本机由教练控制，显示“开”时，本机由学员机控制。

6.10 摇杆模式

本发射机提供了四种不同的摇杆模式，可根据习惯来设定。A CH1、E CH2、T CH3、R CH4 代表副翼、升降、油门和方向。

调整完系统后，再根据需要调整结构（油门位置从左边到右边时要调整，反之一样要调整，其它变化不调整。）

系统默认模式 2：

[Ch1] 左右拨动右手摇杆可控制副翼；

[Ch2] 上下拨动右手摇杆可控制升降；

[Ch3] 上下拨动左手摇杆可控制油门；

[Ch4] 左右拨动左手摇杆可控制方向

模式 2/4 与模式 1/3 来回切换时，会导致油门位置交换，用户还需要拆开机器并调整摇杆位置完成模式切换，具体操作请参考 [2.2.2 交换摇杆]。

功能设置：

1. 进入 [摇杆模式] 设置界面；
2. 设置摇杆模式：
   - 短按 MENU/OK；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的模式；
   - 短按 MENU/OK 确认即可；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
3. 短按 HOME/EXIT 返回。

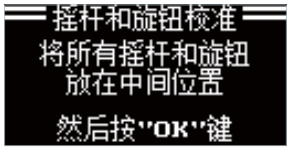


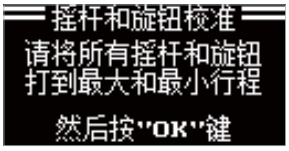
6.11 摇杆和旋钮校准

当摇杆和 VRA-VRB 旋钮发生机械性偏离，如回中或最大 / 最小行程出现偏差时，使用此功能修正。发射机在出厂前已校准完成，如需要重新校准，请按照以下步骤执行。

功能设置：

1. 进入 [摇杆和旋钮校准] 校准界面；
2. 依界面提示，将所以摇杆和 VRA-VRB 旋钮置于中间位置，然后短按 MENU/OK 确认；
3. 将所有摇杆向前 / 后 / 左 / 右 / 推至最大或最小行程处，将所有旋钮按顺时针 / 逆时针转至最大或最小行程处；
4. 短按 HOME/EXIT：
   - 如校准成功，自动退出校准界面。
   - 如校准失败，则重复以上步骤 2-3 重新校准。





6.12 电池类型

此功能用于设置发射机电池类型，可设置为 [AA 电池] 或 [2S LiPo]。

功能设置：

1. 进入 [电池类型设置] 设置界面；
2. 设置发射机电池类型：
   - 短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的类型；
   - 短按 MENU/OK 确认即可；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
3. 短按 HOME/EXIT 返回。



微信公众号 Bilibili Website Facebook

6.13 电压校准

校准发射机电池电压，确保所显示的电压数值准确。

注：请参考万用表测量的电压值进行校准。

功能设置：

1. 进入 [电压校准] 界面；
2. 短按 MENU/OK 确认，短按 UP/DOWN 改变电池电压值至测量值，然后短按 MENU/OK 确认；
3. 短按 HOME/EXIT 返回。





6.14 版本信息

显示公司名称，发射机名称，固件版本和固件日期。

功能设置：

选择 [版本信息]，短按 MENU/OK 确认即可查看。

6.15 固件更新 / 语言切换

让发射机进入固件更新状态。当使用固件更新程序更新时，需要先通过此功能，让发射机进入更新状态后，然后通过固件更新程序执行更新。

还支持通过 [固件更新] 功能切换发射机系统语言。即更新固件时，选择中文或英文固件以切换语言。

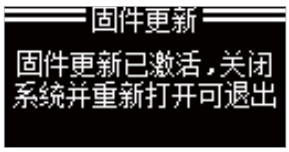
⚠警告	• 当固件正在更新时请勿断开 USB Type-C 线。

固件更新步骤如下：

1. 下载并打开最新的官方固件，注意根据需要选择中文版或英文版；
2. 将发射机通过 USB Type-C 线与电脑连接；
3. 选择 [固件更新]，依照界面提示短按 MENU/OK，接着选择 [是]，短按 MENU/OK 即进入更新状态；
4. 完成以上步骤后，电脑端，点击 [Update]，即开始更新发射机固件；
5. 固件更新完成后，重新开机即可。





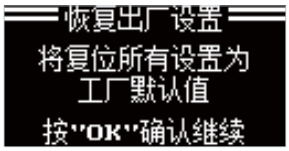


6.16 恢复出厂设置

此功能可将发射机所有数据恢复至默认值。注意一旦执行恢复出厂设置功能，所有设置数据将会丢失。

功能设置：

1. 进入 [恢复出厂设置] 设置界面；
2. 按界面提示，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置 [是]；
   - 短按 MENU/OK 确认即可。



7. 功能

此章节介绍功能菜单下与模型相关功能的设置。

7.1 正逆转

正逆转功能可反转各通道舵机的动作方向。

由于舵机类型不同或者舵机安装方式不同，而导致舵机动作方向与预想操作相反，可使用该功能修正。在新的模型连接完毕后，需要确认舵机所对应的通道是否正确。

正：表示此通道输出为默认状态；

反：表示此通道输出方向与默认状态相反。

功能设置：

1. 进入 [正逆转] 设置界面；
2. 设置通道 1：
   - 短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置正或反；
   - 短按 MENU/OK 确认即可；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
3. 其他通道设置参照上述通道 1 步骤进行设置。



7.2 最大舵量

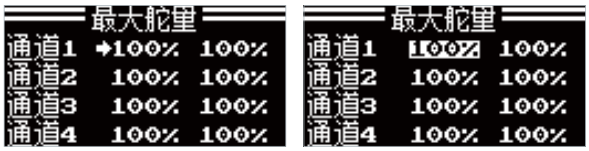
最大舵量功能可以改变每个通道舵机的最大运动范围。
设置后，舵机动作量不会超出该范围，从而起到保护舵机的作用。

用户设置模型时，需先确认舵机的动作和范围设置是否合适。请先通过中立微调功能设置正确的中位位置后，再通过此功能设置舵机范围。

各通道右侧第一栏对应该通道的低端部分，第二栏对应高端部分。

功能设置：

1. 进入 [最大舵量] 设置界面；
2. 设置通道 1 低端和高端舵量值：
   - 选择通道 1（默认选中通道 1 低端），短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适数值；
   - 短按 MENU/OK 确认即可；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置；
   - 高端部分参照上述低端部分低端设置步骤进行设置。
3. 其他通道设置参照上述通道 1 步骤进行设置。



7.3 通道显示

显实时显示当前模式下通道的状态。通过此功能还可测试舵机，当开启自动检测舵机时，所有通道舵机将缓慢反复摆动，需谨慎操作。

此界面下，通过短按 BIND 可循环切换数值的显示状态 (数字 / 进度条)，同时查看分配控件 / 功能名称。

功能设置：

1. 进入 [通道显示] 设置界面；
2. 拨动通道对应的控件；
3. 可在界面上查看通道实时输出状态；
4. 短按 HOME/EXIT 返回。





通道测试

测试舵机。

⚠ 危险	**舵机测试功能误打开后，会造成螺旋桨或旋翼意外旋转，非常危险，因此当发射机与模型引擎连接或引擎启动状态下，不要使用自动检测舵机功能。**

功能设置：

1. [通道显示] 设置界面下；长按 MENU/OK 进入舵机测试功能；
2. 短按 MENU/OK，在弹窗里选择 [是]，即进入通道测试功能；
3. 短按 HOME/EXIT 退出测试功能。







7.4 辅助通道

辅助通道功能设置默认通道外的其他通道的控件。

可以选择一个旋钮或一个开关控制通道。如果选择开关，开关关闭时对应通道的低端值，开关打开对应为通道的高端值。

功能设置：

1. 进入 [辅助通道] 设置界面；
2. 设置通道 5 控件：
   - 短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的控件；
   - 短按 MENU/OK 确认。
3. 其他辅助通道设置参照上述通道 5 步骤进行设置。



微信公众号 Bilibili Website Facebook

7.5 中立微调

调整各通道舵机的中位位置。

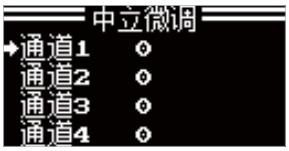
当舵机与模型结构在安装配合时产生了角度差，或者舵机因结构固有间隙而产生的角度差问题，可以通过此功能修正。开始中立微调设置时，必须要先将微调置于中心位置。

此界面下，通过短按 BIND 可循环切换数值的显示状态。

功能设置：

1. 进入 [中立微调] 设置界面；
2. 设置通道 1：
   - 短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的数值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
3. 其他通道设置参照上述通道 1 步骤进行设置。





7.6 比率 / 曲线

对各摇杆 / 旋钮等输入与输出的关系曲线进行设置。

当摇杆 / 旋钮的实际操作效果与习惯有差异时，该功能可使操控变得剧烈、缓和或在不同操控范围表现不同的操控效果。

曲线功能一般在调整完最大舵量的舵机行程范围后进行设定。

可设置通道 1、2 和 4 的比率与曲线。

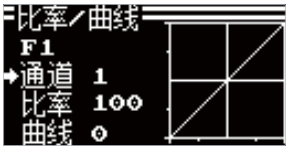
比率：表示曲线的倾斜度，调节范围在 0-100 之间，，数值越大曲线越倾斜；

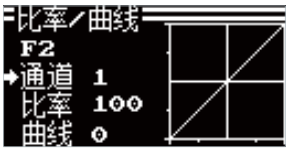
曲线：表示曲线的指数，调节范围在 -100 到 +100 之间，数值越大，曲线中位附近灵敏度越低。

通过 [飞行模式] 分配开关切换模式，用户可以切换比率 / 曲线的输出值。

功能设置：

1. 进入 [比率 / 曲线] 设置界面；
2. 设置通道 1：
   - 选择 [通道 1]，然后选择 [比率], 短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的数值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置;
   - 曲线设置参考上述比率设置步骤进行设置。
3. 通道 2 和通道 4 设置参照上述通道 1 步骤进行设置。





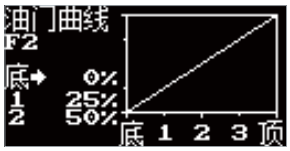
7.7 油门曲线

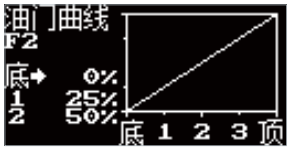
油门曲线功能通过 5 点的曲线设定，针对油门摇杆的动作调整油门输出曲线，使发动机转速达到飞机的最佳状态，满足油门的精细控制。

通过 [飞行模式] 分配开关切换模式，用户可以切换油门曲线的输出值。

功能设置：

1. 进入 [油门曲线] 设置界面；
2. 设置底点：
   - 短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的数值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
3. 其他 4 个点设置参照上述底点步骤进行设置。



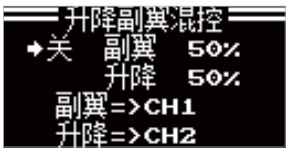


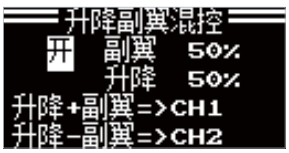
7.8 升降副翼混控

此功能是针对一些特定的飞机模型而设定的，如三角翼飞机只有两个副翼，但又要做升降舵用，此时可用此混控功能。

功能设置：

1. 进入 [升降副翼混控] 设置界面；
2. 设置功能开或关：
   - 短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置 [开] 或 [关]；
   - 短按 MENU/OK 确认。
3. 设置混控中通道 1 输入值：
   - 选择通道 1，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适数值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
4. 混控中通道 2 输入值参照上述通道 1 步骤进行设置。

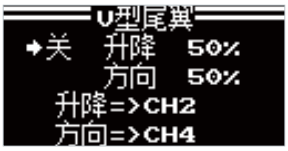


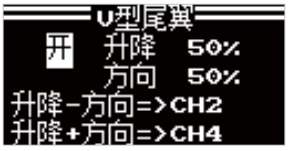


微信公众号 Bilibili Website Facebook

7.9 V 型尾翼

V 型尾翼功能兼有垂直尾翼和水平尾翼的作用。V 型尾翼飞机是由 2 个舵机共同实现飞机的方向和升降动作。本系统中两个尾翼一个实现方向功能，另一个实现升降功能，分别对应 2 个通道。实现方向功能时两个舵面反向动作，实现升降功能时两个舵面同向动作。



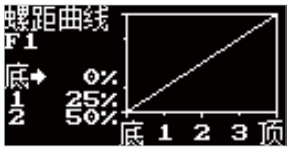


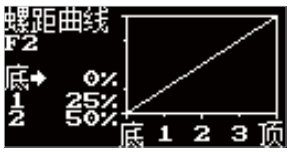
功能设置：

1. 进入 [V 型尾翼] 设置界面；
2. 设置功能开或关：
   - 短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置 [开] 或 [关]；
   - 短按 MENU/OK 确认。
3. 设置混控中通道 2 输入值：
   - 选择通道 2，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适数值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
4. 混控中通道 4 输入值参照上述通道 2 步骤进行设置。

7.10 螺距曲线（可变螺距直升机）

此功能用于调整可变螺距直升机的螺距运动曲线（可设置 5 个点），以达到直升机最佳控制效果。用户可以在不同飞行模式分别设置螺距曲线参数，然后通过 [飞行模式] 分配开关切换模式，即可切换螺距曲线的输出值。





功能设置：

1. 进入 [螺距曲线] 设置界面；
2. 设置底点：
   - 短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的数值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。
3. 其他 4 个点设置参照上述底点步骤进行设置。

7.11 陀螺仪（可变螺距直升机）

陀螺仪功能用于使飞行姿态更加稳定。

通过 [飞行模式] 分配开关切换模式，用户可以切换输出的感度。

功能设置：

1. 进入 [陀螺仪] 设置界面；
2. 设置开关：
   - 选择 [陀螺仪]，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置 [开] 或 [关]；
   - 短按 MENU/OK 确认。
3. 设置数值：
   - 选择 [数值]，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的油门输出值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置；
   - 拨动控件切换“怠速开”，此状态下数值参照上述步骤进行设置。





7.12 飞行模式

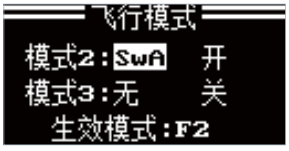
设置飞行模式开关。此功能影响 [比例 / 曲线]、[油门曲线]、[陀螺仪]、[螺距曲线] 功能设置切换。支持 3 组飞行模式 F1、F2、F3。界面显示当前生效的飞行模式。模式 2 和模式 3 的分配开关默认均为“无”，对应状态为“关”。模式 3 为最高优先级。

功能设置：

1. 进入 [飞行模式] 设置界面；
2. 设置飞行模式开关：
   - 选择 [模式 2]（默认选中），短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的开关；
   - 短按 MENU/OK 确认。
   - 参考前面步骤完成模式 3 的开关设置。







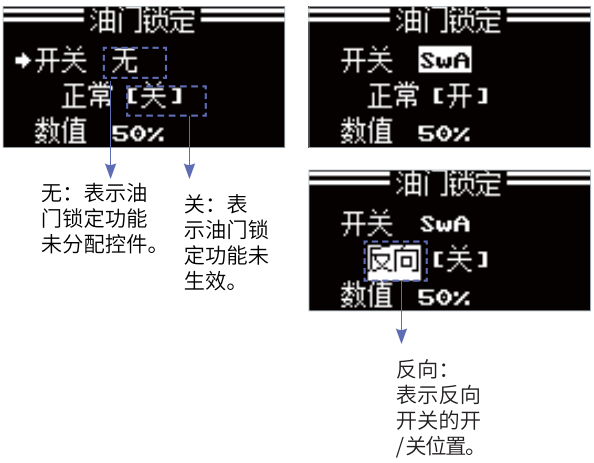
微信公众号 Bilibili Website Facebook

7.13 油门锁定

可设置一个控件开启或关闭油门锁定功能并设置油门锁定值。一旦启动该功能，油门摇杆将被锁定，发射机油门始终以该功能设定的数值输出数据。注意控件为开时，油门锁定功能才生效。油门锁定功能开启后，首页将显示 HOLD。

功能设置：

1. 进入 [油门锁定] 设置界面；
2. 设置控件：
   - 选择 [开关]，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的控件 ；
   - 短按 MENU/OK 键确认，然后通过操作控件即可在界面上查看开关是 " 开 " 还是 " 关 "。
3. 设置反向：
   - 选择 [正常]，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 切换 [正常]、[反向]；
   - 短按 MENU/OK 键确认。
4. 设置数值：
   - 选择 [数值]，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置合适的油门输出值；
   - 短按 MENU/OK 确认；长按 MENU/OK 可以恢复至默认设置。



7.14 混控

混控是对一些模型需要两个通道联动作用时来启用的，比如在给飞机加大油门时，给一些方向舵的补偿，让飞机在加油门的时候不会抬头。

本发射机提供了 3 组混控。

混控开关：设置此组混控的控制开关。

混控通道：表示当前混控关系中的控制角色。

被混控通道：表示当前混控关系中的被控制角色。

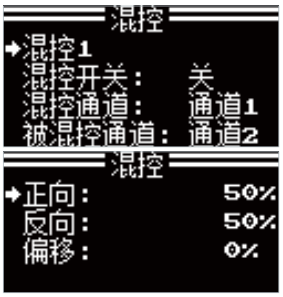
正向：设置混控通道高端对被混控通道的影响范围，调节范围在 -100% 到 100% 之间；若高端混控设置到 50%，当混控通道移动到 100% 时，被混控通道同时移动到 50%。

反向：表示混控通道低端对被混控通道的影响范围，调节范围在 -100% 到 100% 之间；若低端混控设置到 50%，当混控通道移动到 -100% 时，被混控通道同时移动到 -50%。

偏移：设置被混控通道的偏移量。

功能设置：

1. 进入 [混控] 设置界面；
2. 设置混控 1：
   - 选择 [混控 1]，然后选择选择 [混控开关]，短按 MENU/OK 确认；
   - 短按 UP/DOWN 设置 [开] 或 [关]; 短按 MENU/OK 确认。
   - 其他几个参数项参照上述步骤进行设置。
3. 其他 2 组混控参照上述混控 1 步骤进行设置。



8. 产品规格

此章节下包含 FS-i6 Nova 发射机规格信息。

8.1 发射机规格

产品型号	FS-i6 Nova
通道个数	10
波段个数	135
适配接收机	AFHDS 2A 协议接收机
适配模型	教育、竞技、娱乐模型
无线频率	2.4GHz ISM
发射功率	<20dBm
无线协议	AFHDS 2A
通道分辨率	1024 级
充电接口	无
数据接口	USB Type-C、DSC 3.5mm 教练口
低电压报警	支持
天线类型	内置双天线 (PCB 天线 + 铜管天线)
输入电源	2S 锂电池 /4*AA 电池（4~9V/DC 供电支持）
温度范围	-10°C ~ +60°C
显示方式	黑白 LCD 显示屏（128*64 分辨率）
湿度范围	20% ~ 95%
外形尺寸	168.6mm*155.6mm*87.9mm
系统语言	中、英（通过刷写不同语言的固件实现）
机身重量	360 g (不带电池)
固件更新	支持
认证	CE、SRRC、FCC ID: 2A2UNI6NOVA00

9. 包装清单

不同版本中包含的配件存在差异，具体请咨询经销商。

10. 认证相关

10.1 DoC Declaration

特此，【ShenZhen FLYSKY Technology Co., Ltd.】声明无线电设备【FS-i6 Nova】符合 RED2014/53/EU。
欧盟 DoC 声明全文可在以下互联网地址：www.flyskytech.com/info_detail/10.html 获取。

10.2 CE Warning

The ce warns that the installation of the antenna used in this transmitter must be kept in distance from all the personnel and shall not be used or used with any other transmitter. The end user and the installer must provide antenna installation instructions and transmitter operating conditions to meet the requirements for rf exposure compliance.

10.3 FCC Statement

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device pursuant to part 15 of the FCC rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or televison reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

-- Reorient or relocate the receiving antenna.
-- Increase the separation between the equipment and receiver.
-- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
-- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

To assure continued compliance, any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate this equipment.

This equipment complies with Part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:

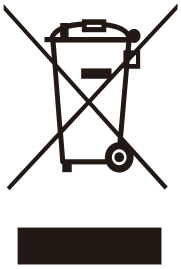
(1) This device may not cause harmful interference, and
(2) This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Caution!

The manufacturer is not responsible for any radio or TV interference caused by unauthorized modifications to this equipment. Such modifications could void the user authority to operate the equipment.

1. Move all your channels to the desired position.
2. Select [All channels] and then [Yes] in the confirmation box.

10.4 Environmentally friendly disposal



Old electrical appliances must not be disposed of together with the residual waste, but have to be disposed of separately. The disposal at the communal collecting point via private persons is for free. The owner of old appliances is responsible to bring the appliances to these collecting points or to similar collection points. With this little personal effort, you contribute to recycle valuable raw materials and the treatment of toxic substances.

CAUTION

RISK OF EXPLOSION IF BATTERY IS REPLACED BY AN INCORRECT TYPE.
DISPOSE OF USED BATTERIES ACCORDING TO THE INSTRUCTIONS

CAUTION

- replacement of a battery with an incorrect type that can defeat a safeguard (for example, in the case of some lithium battery types);
- disposal of a battery into fire or a hot oven, or mechanically crushing or cutting of a battery, that can result in an explosion;
- leaving a battery in an extremely high temperature surrounding environment that can result in an explosion or the leakage of flammable liquid or gas; and
- a battery subjected to extremely low air pressure that may result in an explosion or the leakage of flammable liquid or gas.

10.5 CE SAR statement

This equipment complies with Directive 2014/53/EU radiation exposure limits set forth for an uncontrolled environment. End user must follow the specific operating instructions for satisfying RF exposure compliance.

This transmitter must not be colocated or operating in conjunction with any other antenna or transmitter. The portable device is designed to meet the requirements for exposure to radio waves established by European Union market(France). These requirements set a SAR limit of 2W/kg averaged over ten gram of tissue.

The highest SAR value 0.061W/kg reported under this standard during product certification for use when properly worn on the body.

10.6 FCC SAR

For body-worn operation, the device has been tested and meets the FCC RF exposure, the maximum sar value is 0.536W/Kg at 0mm

本说明书中的图片和插图仅供参考，可能与实际产品有所不同。 产品设计和规格可能会有所更改，恕不另行通知。

FLYSKY

www.flyskytech.com

Copyright ©2026 Flysky Technology Co., Ltd.

出版日期 : 2026-07-29

微信公众号 Bilibili Website Facebook

CE、FCC ID：2A2UNI6NOVA00

Manufacturer: ShenZhen FLYSKY Technology Co., Ltd.
Address: 16F, Huafeng Building, No. 6006 Shennan Road, Futian District, Shenzhen, Guangdong, China